

(3) Es. 3 Moto rettilineo uniforme < PAG. (3) > ⇒ soluzioni particolari / Angolo ⇒ by Sabatino

(1)

1) $S/T = k = 10 \Rightarrow \frac{5m}{3,72s} = 10 \Rightarrow \frac{S}{3,72} \frac{m}{s} = 10 \Rightarrow$ Divido per $\frac{m}{s} \Rightarrow$

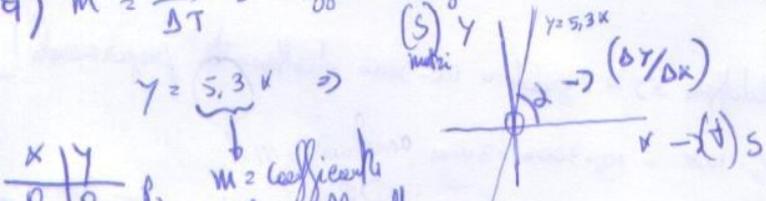
$\frac{S}{3,72} \frac{m}{s} = 10 \frac{m}{s} \Rightarrow S = 37,20 \frac{m}{s}$

2) $S/T = k \Rightarrow \frac{105km}{1,5h} = 105km \Rightarrow 105km$ (in 1,5h) ⇒ 105km · 2 = 210km

3) $S = 10 \cdot t \Rightarrow$ legge oraria del moto uniforme.
 Posto la seguente: $S = 5,3t \Rightarrow S = k \cdot t$

Nota: Ricordiamo che il coefficiente angolare (m) di una retta altro non è che il suo angolo al centro in (0) origine degli assi, come (s) che si può trovare come il rapporto $\frac{\Delta y}{\Delta x} = \frac{\Delta s}{\Delta t}$

4) $m = \frac{\Delta s}{\Delta t} =$ coefficiente angolare = velocità del moto = pendenza della retta



Ricorda: per trovare una retta passante per 2 punti si usa: $\frac{x - x_1}{x_2 - x_1} = \frac{y - y_1}{y_2 - y_1}$
 Esplorando in y, si trova m, come il coefficiente angolare

x	y
0	0
1	5,3

P₁ P₂
 m = coefficiente angolare della retta = pendenza della retta in m/s = velocità del moto = 5,3 m/s

5) Spazio = 5,3 · t, se t = 10s ⇒ Spazio in metri = 5,3 · 10s ⇒ S_m = 53s ⇒
 ⇒ S = 53 m/s

6) 106m = 5,3 · t_s ⇒ 5,3 t_s = 106m ⇒ t = $\frac{106m}{5,3s} = 20 \frac{m}{s}$

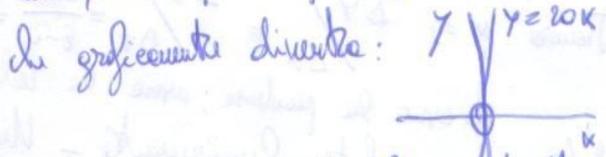
7) Posto che il tempo φ anche lo spazio percorso sarà φ, ovvero:
 $V = k$
 $S = V \cdot t \Rightarrow S = k \cdot t \Rightarrow 100m = k \cdot 10s \Rightarrow$ legge oraria del moto
 $k \cdot 10s = 100m \Rightarrow k = \frac{100m}{10s} = 10 \frac{m}{s}$
 Se t = 14s ⇒ $S = 10 \frac{m}{s} \cdot 14s = 140$ metri

8) $S = V_k \cdot t$
 $400m = V_k \cdot 20s \Rightarrow V_k \cdot 20s = 400m \Rightarrow V_k = \frac{400m}{20s} = 20 \frac{m}{s}$
 Quindi ottengo la retta $S = 20t \Rightarrow y = 20x$ con m = 20 (coefficiente angolare) -

Essendo la forma della retta $y = mx$ e non $y = mx + q$ con q ≠ 0 pone per l'origine degli assi cartesiani. Infatti

x	y
0	0
1	20

(P₁) (P₂)



Supponiamo che se la retta passa per O(0;0) S(m) e t(s) sono tra loro direttamente proporzionali. Invece si dice che sono correlati linearmente. In questo caso sono direttamente proporzionali!

$S = V_k \cdot t \Rightarrow S = 10 \text{ m/s} \cdot 10 \text{ s} = 100 \text{ m}$

6) velocità costante

Dati: $V_k = 15 \text{ m/s}$

t_s	0	5	10	15
S_m	400	475	550	625

Quando t raddoppia $\Rightarrow 5 \cdot 2 = 10$ secondi lo spazio diventa $475 \text{ m} \cdot 2 = 950 \text{ m}$ MA $550 \text{ m} \Rightarrow S \propto T$ non sono fra loro direttamente proporzionali!

$S = V_k \cdot t + S_0$ spazio inizialmente percorso = 400
 $S = V_k \cdot t + 400 \text{ m}$

$S_0 = 15 \text{ m/s} \cdot 0 \text{ s} + 400 \text{ m} = 400 \text{ m} + 0 = 400 \text{ m}$
 $S_1 = 15 \text{ m/s} \cdot 5 \text{ s} + 400 \text{ m} = 400 \text{ m} + 75 \text{ m} = 475 \text{ m}$
 $S_2 = 15 \text{ m/s} \cdot 10 \text{ s} + 400 \text{ m} = 400 \text{ m} + 150 \text{ m} = 550 \text{ m}$
 $S_3 = 15 \text{ m/s} \cdot 15 \text{ s} + 400 \text{ m} = 400 \text{ m} + 225 \text{ m} = 625 \text{ m}$

7) $S = 10 + 30 \cdot t \Rightarrow$ legge oraria del M/S Moto uniforme!

$t(s) \rightarrow$	0	5	10
$S(m) \rightarrow$	10	160	310

$S_1 = 10 + 30 \cdot 5 = 10 + 150 = 160 \text{ m}$
 $S_2 = 10 + 30 \cdot 10 = 10 + 300 = 310 \text{ m}$

$S = V_k \cdot t + S_0$
 $400 = 30 \cdot t + 10 \Rightarrow -30 \cdot t = -400 + 10 \Rightarrow 30 \cdot t = 390 \Rightarrow t = \frac{390}{30} = 13 \text{ s}$

8) $S = 2 \cdot t + 10 \text{ m} \Rightarrow 2 \text{ m/s} \cdot t = -S + 10 \text{ m} \Rightarrow 2 \text{ m/s} \cdot t = -10 + S \Rightarrow t(s) = \frac{S - 10 \text{ m}}{2 \text{ m/s}}$
 SE $S = 1000 \text{ m} \Rightarrow t_s = \frac{1000 \text{ m} - 10 \text{ m}}{2 \text{ m/s}} = \frac{990 \text{ m}}{2 \text{ m/s}} = 495 \text{ m} : \frac{\text{m}}{\text{s}} = 495 \text{ m} \cdot \frac{\text{s}}{\text{m}} = 495 \text{ secondi}$

9) $S = V_k \cdot t + S_0$ (legge oraria del moto)

t_s	0	5	10	15
S_m	8	x	x	x

$A_1(0; 8)$
 $A_2(20; 12)$

la retta \bar{x} : $\frac{x - x_1}{x_2 - x_1} = \frac{y - y_1}{y_2 - y_1} \Rightarrow \frac{x - 0}{20 - 0} = \frac{y - 8}{12 - 8} \Rightarrow \frac{x}{20} = \frac{y - 8}{4} \Rightarrow 20y - 160 = 4x \Rightarrow 20y = 4x + 160 \Rightarrow y = \frac{4}{20}x + \frac{160}{20} \Rightarrow y = 0,2x + 8$

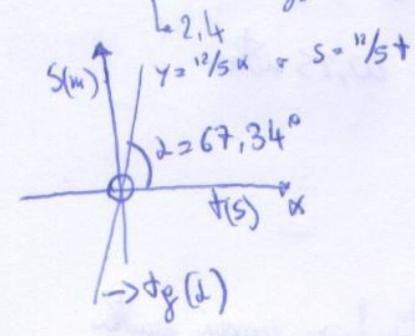
oppure per trovare $m \Rightarrow \frac{\Delta y}{\Delta x} = \frac{\Delta S}{\Delta t} = \frac{12 - 8}{20} = 0,2 \Rightarrow 45^\circ$ $0,2 = \tan 9^\circ$ di angolo $6:20$
 Come la pendenza, anche la velocità con cui un corpo scende sulla retta!
 Le due variabili sono correlate linearmente. Un moto rettilineo è uniforme se la direzione è la stessa in ogni parte del moto e se 2 variazioni uguali di una coordinata corrispondono a variazioni eguali dell'altra coordinata. Su una retta c'è proporzionalità tra x e y \Rightarrow Uniforme!

10) $S = V_k \cdot t + S_0$
 $\hookrightarrow \phi \Rightarrow$ inizio dell'origine degli assi cartesiani in $O(0;0) \Rightarrow$ primo punto
 $(x_1; y_1)$
 $(t; S)$
 $(5; 12) \Rightarrow$ 2° punto
 Per rappresentare una retta, bastano 2 punti oppure 1 punto e il coefficiente angolare (m)

$S = V_k \cdot t$
 \downarrow
 $y = V_k \cdot x$

$\frac{x-x_1}{x_2-x_1} = \frac{y-y_1}{y_2-y_1} \Rightarrow \frac{x-0}{5-0} = \frac{y-0}{12-0} \Rightarrow \frac{x}{5} = \frac{y}{12} \Rightarrow 12x = 5y \Rightarrow$

$\Rightarrow 5y = 12x \Rightarrow y = \frac{12}{5}x$
 $m =$ coefficiente angolare \Rightarrow se $m = 1 \hat{=} 45^\circ \Rightarrow \frac{12}{5} \cdot 45^\circ = 108^\circ$



oppure: m (pendenza) = $\frac{\Delta S}{\Delta t} \Rightarrow$ per $t = 5' \Rightarrow \frac{12}{5} = 67,38^\circ$

oppure $m = \frac{y_2 - y_1}{x_2 - x_1} = \frac{12 - 0}{5 - 0} = \frac{12}{5}$

$m = \text{arctg}(m) = \text{arctg}\left(\frac{12}{5}\right) = \text{arctg}(2,4) = 67,38^\circ$

(*) Funzione inversa \Rightarrow con arctangente troviamo l'angolo determinato dalla tangente ed è inverso della tangente. Sulla calcolatrice corrisponde a arctg .
 l'arcoseno è la $f(x)^{-1}$ del seno
 l'arcocoseno è la $f(x)^{-1}$ del coseno
 l'arcotangente di un numero è quell'angolo espresso in radianti compreso tra $(\pi/2 - \pi/2)$ da dare in posto alla tangente per ottenere il numero dato $\Rightarrow y = \text{arctg}(x) \Rightarrow \text{tg}(y) = x$
 Cerchiamo $\text{arctg}(1) \Rightarrow$ Risolviamo l'equazione:

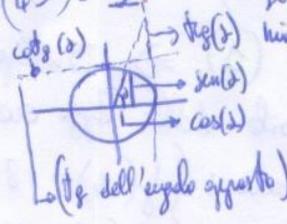
$m = \text{tg}(\alpha) \Rightarrow \left\{ \begin{aligned} \alpha &= \text{arctang}(m) \\ \alpha &= \text{arctg}^{-1}(m) = \text{arctg}^{-1}(2,4) = 67,38^\circ \\ \alpha &= \frac{1}{\text{tg}(m)} = \frac{1}{\text{tg}(2,4)} = \frac{1}{0,0418} = 23,86 \end{aligned} \right.$

$\text{tg}(2,4) = \frac{\text{sen} \alpha}{\text{cos} \alpha} = \frac{\text{sen}(2,4)}{\text{cos}(2,4)} = \frac{0,0418}{0,999} = 0,0418 = \text{tg}(2,4)$

$\text{tg}^{-1}(2) = \frac{1}{\text{tg}(2)} = \frac{\text{cos}(2,4)}{\text{sen}(2,4)} = \frac{0,9}{0,0418} = 23,85$

cotangente = $\frac{1}{\text{tg}(x)} = \frac{\text{cos}(x)}{\text{sen}(x)} \neq \text{tg}^{-1}(x)$
 (reciproco)

$\text{tg}(y) = 1$ con $y \in (-90^\circ; +90^\circ) \Rightarrow$ Risolviamo l'equazione goniometrica \Rightarrow Due $f(x)$ sono inverse quando si ricambiano dominio e codominio.
 Poiché $\text{tg}(1)$ in radianti è $\pi/4$ compreso nel c.r. $\Rightarrow \text{tg}\left(\frac{180^\circ}{4}\right) = \text{tg}(45^\circ) = 1$
 Quindi $\text{arctg}(1) = 45^\circ = \pi/4$ compreso nel c.r.



$m_1 = \frac{12-0}{5-0} = \frac{12}{5}$
 $m_2 = \frac{24-0}{10-0} = \frac{24}{10} = \frac{12}{5}$
 $m_3 = \frac{36-0}{15-0} = \frac{12}{5}$
 $m_4 = \frac{24-12}{10-5} = \frac{12}{5}$
 $m_5 = \frac{36-24}{15-10} = \frac{12}{5} \Rightarrow$ Si coincidono!

(3)

11) $V = m = \frac{\Delta S}{\Delta T} = \frac{18-0}{16-0} = \frac{18}{16} = 1,125 \Rightarrow \text{ore } t_g(1,125) = t_g^{-1}(1,125) = 48,36$

oppure $\frac{x-x_1}{x_2-x_1} = \frac{y-y_1}{y_2-y_1} \Rightarrow \frac{x-0}{16-0} = \frac{y-0}{18-0}$

DATI: $\begin{cases} A_1 = (0;0) \\ A_2 = (16;18) \end{cases}$ $\left\{ \begin{array}{l} S \text{ e } t \text{ giacché le} \\ \text{rette passano per } O \\ \text{sono direttamente} \\ \text{proporzionali!} \end{array} \right.$

$\frac{x}{16} = \frac{y}{18} \Rightarrow 18x = 16y \Rightarrow 16y = 18x$

che esplicitata (la retta) in y, diventa (senza di rette usciranno) \Rightarrow

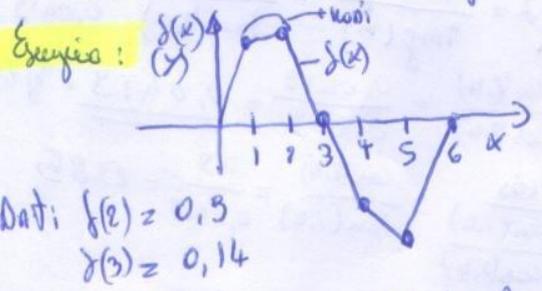
$y = \left[\frac{18}{16} \right] x \Rightarrow m = 1,125$, come volevasi dimostrare

legge oraria del moto, poiché $s_0 = 0 \Rightarrow s = v \cdot t + s_0 \Rightarrow s = v \cdot t \Rightarrow$

$s_m = \frac{18}{16} t_s$, e se $t_s = 18s \Rightarrow s_m = \frac{18}{16} \frac{m}{s} \cdot 18s = 20,25$ metri

$s_m = \frac{18}{16} \frac{m}{s} \cdot t_s$

Interpolazione: per interpolazione s'intende un metodo per individuare nuovi punti del piano cartesiano a partire da un insieme finito di punti dati nell'ipotesi che tutti i punti si possano riferire ad una $f(x)$ di una data famiglia di funzioni. Tra tutti i metodi di interpolazione, il più semplice è quello **lineare!**



Abbiamo trovato $f(2,5) \Rightarrow$ poiché 2,5 è medio tra (2) & (3), $f(2,5)$ sarà pari al valore medio tra $f(2)$ e $f(3) \Rightarrow \frac{f(2) + f(3)}{2} = \frac{0,3 + 0,14}{2} = 0,52$ (1)

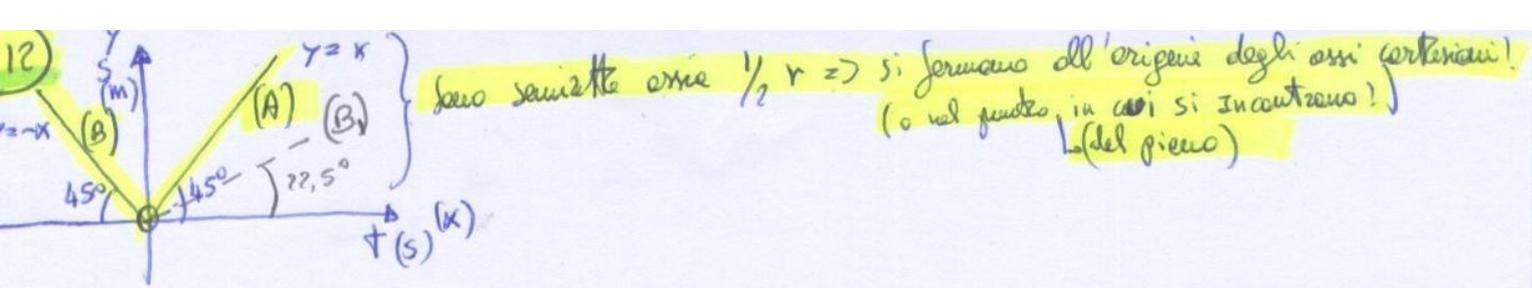
Esiste poi la formula dell'interpolazione lineare media ponderata per a :

$f(x) = \frac{x - x_b}{x_a - x_b} \cdot y_a + \frac{x - x_a}{x_b - x_a} \cdot y_b$

Ora applico il n/s grafico presentato sopra $\Rightarrow t_s = 18s$ è compreso nell'inter- nello $(20-16)$ o $(16-20) \Rightarrow$ poiché $18s$ è il valore centrale tra 16 e 20, possiamo applicare la (1) \Rightarrow Interpolazione lineare $= \frac{f(20) + f(16)}{2}$, con $f(16) = 18$ e $f(20)$ ricavabile dalla legge oraria del moto $\Rightarrow y = \frac{18}{16} x \Rightarrow y = \frac{18}{16} \cdot 20 = 22,5$

Quindi otteniamo: $\left\{ \begin{array}{l} f(16) = 18m \\ f(20) = 22,5m \end{array} \right\} \Rightarrow \frac{18m + 22,5m}{2} = 20,25$ metri per $t_s = 18s$

(4)



$y = (+1) \cdot x$
 $L_{e=M} = \text{pendenza} = 1 \Rightarrow \text{arctg}(+1) = 45^\circ$

$y = (-1) \cdot x$
 $L_{e=M} = \text{pendenza} = -1 \Rightarrow \text{arctg}(-1) = -45^\circ$

Entrambe parametri grandezze s e t direttamente proporzionali (cioè se x cresce di 1 anche y cresce di 1 e se x (dominante) scende di 1 anche y (dominata) decresce di 1 -

In $y = x \Rightarrow S_m = 1 \cdot t_s \Rightarrow S_m = v_{m/s} \cdot t_s$
 $v_k = 1 = m$
 \hookrightarrow velocità costante in m/s
 \hookrightarrow legge oraria di A

In $y = -x \Rightarrow S_m = -1 \cdot t_s \Rightarrow$ legge oraria di B
 $v_k = -1 = m$
 \hookrightarrow velocità costante in m/s

Dato però che lo spazio percorso non può essere negativo (ma è possibile tornare indietro) preferisco considerare la semiretta B, con m pari a $22,5^\circ = \frac{\pi}{2} : 4 = \frac{\pi}{2} \cdot \frac{1}{4} = \frac{\pi}{8}$
 la cui $\text{tg}(\alpha) = \text{tg}(22,5^\circ) = m = 0,41$
 la nuova legge oraria, brava: $S_m = 0,41 t_s \Rightarrow$ legge oraria di B'
 \hookrightarrow infatti $\text{arctg}(0,41) = 22,5^\circ = \frac{\pi}{8}$

